PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

07-152591

(43)Date of publication of application: 16.06.1995

(51)Int.CI.

GO6F 9/46 GO6F 15/16

300i i

(21)Application number: 06-229952

(71)Applicant: SIEMENS AG

(22)Date of filing:

26.09.1994

(72)Inventor: WITTE MARTIN .

JOERG OEHLERICH

HELD WALTER

(30)Priority

Priority number : 93 93115467

Priority date : 24.09.1993

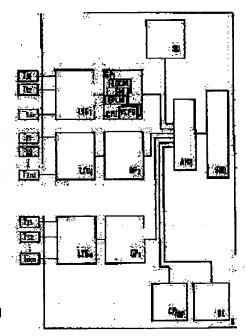
Priority country: EP

(54) BALANCE ADJUSTMENT METHOD FOR LOAD

(57)Abstract:

PURPOSE: To provide a method for distributing the excessive loads of respective processors to the processor with vacancy without affecting the other load states based on the consideration of the load state of the processor for the balance adjustment method of loads in a multiprocessor system capable of processing generated tasks under real time conditions by a plurality of processors GPn.

CONSTITUTION: The respective processors GPi obtain the load state GPLSi in the form of a quantized amount and the load state GPLSn of the different processor GPn is reported to the respective processors by a time pattern. The respective processors send out at least a part of the tasks generated in the processor to the remaining processors and distribute the sent—out tasks to the remaining processors corresponding to the load states of the remaining processors depending on the fact that the load state exceeds a prescribed mount and depending on the load states of the other processors.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

06.07.2001

[Date of sending the examiner's decision of

28.01.2005

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-152591

(43)公開日 平成7年(1995)6月16日

(51) IntCL®

識別記号 庁内整理番号

360 B 8120-5B

16/16

G06F 9/46

380 2 8219-5L

ΡI

技術表示館所

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 10 頁)

(21)出版書号

特顏平6-229952

(22) 出重日

平成6年(1994)9月26日

(31)優先権主要番号 93116467.8

(32)優先日

1993年9月24日

(33) 優先権主要国

ドイツ (DE)

(71)出版人 390039413

シーメンス アクチエンゲゼルシャフト SIEMENS AKTIENGESEL

LSCHAFT

ドイツ連邦共和国 ベルリン 及び ミュ

ンヘン (番地なし)

(72)発明者 マルティン ヴィッテ

ドイツ連邦共和国 ウルム ツェッペリン

. シュトラーセ 7

(72)発明者 イェルク エーラーリッヒ

ドイツ連邦共和国 ストックドルフ プレ

ントルヴェーク 1

(74)代理人 弁理士 矢野 飯雄 (外2名)

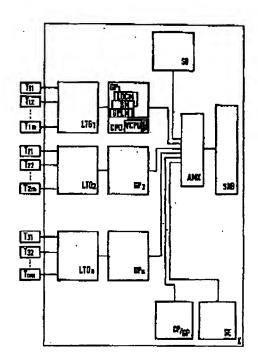
最終頁に絞ぐ

(54) 【発明の名称】 負荷の平衡調整方法

(57)【要約】

【目的】 生じるタスクを複数のプロセッサGPnによ ってリアルタイム条件下で処理することができる、マル チプロセッサシステムにおける負荷の平衡調整方法を、 プロセッサの負荷状態の考慮に基づいて、個々のプロセ ッサの過負荷が、空きのあるプロセッサに、その他の負 荷状態に影響することなく分配される方法を提供するこ とである。

【 構成】 各プロセッサGPi がその負荷状態GPLS i を定量化された量の形において求め、各プロセッサ に、別のプロセッサGPn の負荷状態GPLSn を時間 パターンで通報し、各プロセッサが、負荷状態が所定の 量を上回ることに依存しておよびその他のプロセッサの 負荷状態に依存して、プロセッサに生じるタスクの少な くとも一部を前記残りのプロセッサに送出し、該送出さ れたタスクを、残りのプロセッサの負荷状態に相応して 該残りのプロセッサに分配する。



(2)

特期平7-152591

【特許請求の範囲】

【 請求項1 】 生じるタスクを複数のプロセッサ(GP n)によってリアルタイム条件下で処理することができ る、マルチプロセッサシステムにおける負荷の平衡調整 方法において、それぞれのプロセッサ(GPi) がその 負荷状態(GPLSi)を定量化された量の形において 求め、それぞれのプロセッサ(GPi)に、別のプロセ ッサ(GPn) の負荷状態(GPLSn) をある時間パ ターンで通報し、それぞれのプロセッサ(GPi)が、 当該プロセッサの負荷状態(GPLSi) が所定の量を 10 上回ることに依存しておよびその他のプロセッサ(GP n)の負荷状態に依存して、当該プロセッサに生じるタ スクの少なくとも一部を前記残りのプロセッサ(GP n) に送出し、該送出されたタスクを、前記残りのプロ セッサ(GPn)の負荷状態(GPLSn)に相応して 該残り のプロセッサに分配することを特徴とする 負荷の 平衡調整方法。

【 請求項2 】 プロセッサ(GPi)は、その負荷状態 (GPLS)が再び前記所定の量を下回る程度の数のタ スクレか送出しない請求項1 記載の負荷の平衡調整方 法。

【 請求項3 】 負荷状態を特徴付ける前記定量化された 量はそれぞれ、その上側並びに下側の領域移行において ヒステリシス値を備えている請求項1 記載の負荷の平衡 調整方法。

【請求項4】 或る1つのプロセッサ(GPi)からタスクを残りの複数のプロセッサ(GPi)に送出する際に、付加的に、前記プロセッサ(GPi)のタスク(過負荷)防護に対する尺度を決定する請求項1記載の負荷の平衡調整方法。

【請求項5】 プロセッサに関連付けられた負荷状態 (GPLSn)を、、それぞれがそれぞれに通報する、通信を用いて前記通信システム(K)における前記プロセッサ(GPn)の個別ロントロールマネージャから直接前記プロセッサ(GPn)のすべての別のコントロールマネージャに分配する請求項1記載の負荷の平衡調整方法。

【 請求項8 】 プロセッサに関連付けられた負荷状態 (GPLSn)を所定のプロセッサ(GPx)のロード コントロールマネージャ(LOCM)において統合する 40 請求項1 記載の負荷の平衡調整方法。

【 請求項7 】 時間パターンに相応して、所定のプロセッサ(GPx)において統合された負荷状態(GPLSn)をその都度、前記プロセッサ(GPn)の表に記憶する請求項6 記載の負荷の平衡調整方法。

【 請求項8 】 前記プロセッサのその都度の負荷状態 (GPLS)に依存して、当該プロセッサによって付加 的にまだ処理可能なタスクの部分(pi(n))を確定する請求項1 から7 までのいずれか1 項記載の負荷の平 衡調整方法。

【 請求項9 】 プロセッサ(GPi)のその都度の負荷 状態(GPLSn)に依存して、該プロセッサから分散 分配すべきタスク(q(i))を高めるかまたは低減す る請求項1から8までのいずれか1項記載の負荷の平衡 調整方法。

【請求項10】 それぞれのプロセッサにおいて、残りのプロセッサが付加的に引き受けるべきタスクの部分(p(i))から成る和結果に依存して、過負荷時における分散分配すべきタスク(q(j))の部分を決定する請求項1から9までのいずれか1項記載の負荷の平衡調整方法。

【 発明の詳細な説明】

[0001]

【 産業上の利用分野】本発明は、生じるタスクを複数の プロセッサ(GPn)によってリアルタイム条件下で処理することができる、マルチプロセッサシステム、例え ば通信システムのマルチプロセッサシステムにおける負荷の平衡調整方法に関する。

[0002]

【 従来の技術】マルチプロセッサシステムがプロセッサ 制御される通信システムであるとき、この通信システム・ は、予測される交換トラヒックおよび/または例えば接 統形成時間(スルー・コネクション・ディレイ) に課せ られる厳守すべき最小要求に基づいて設計される。交換 システムの設計を規定する重要なパラメータは、期待さ れるトラヒック値によって前以て決められる。その際こ のトラヒック値は、占有持続時間の和から一個測期間に おける占有状態に関連して計算される商から得られる。 しかし従来のトラヒック期待値に従って設計されるプロ セッサ制御される通信システムはまた、特定の日、個々 の時間帯または予め決定することができないイベントの 際に発生するピーク負荷が生じた場合に到来するすべて の交換問い合わせ(照会) をほぼすべて、例えば負荷平 復調整方法を用いて処理することができなければならな V.

[0003]

【 発明が解決しようとする既陌】本発明の課題は、著しい負荷状況においてもできるだけ僅かなプロセッサ要求 しか拒絶されないことを保証する、リアルタイムシステムに対する負荷平衡調整方法を提供することである。

[0004]

【 課題を解決するための手段】この課題は、本発明によれば、それぞれのプロセッサがその負荷状態を定量化された量の形において求め、それぞれのプロセッサに、別のプロセッサの負荷状態をある時間がターンで通報し、それぞれのプロセッサが、当該負荷状態が所定の量を上回ることに依存しておよびその他のプロセッサの負荷状態に依存して、前記プロセッサに生じるタスクの少なくとも一部を前記残りのプロセッサに送出し、該送出されたタスクを、前記残りのプロセッサの負荷状態に相応し

(3)

特開平7-152591

て該残りのプロセッサに分配することによって解決される。

[0005]

【作用】本発明によれば、プロセッサの負荷状態の考慮に基づいて、個々のプロセッサの過負荷が空いている、過負荷されていないプロセッサに分配され、その際分配されたタスクは、ネットワーク化されたプロセッサ内になんらの付加的な負荷変動を惹き起こさずしかもこれによりスルーコネクションディレィの要件の充足、保持はなんの影響を受けることがないという利点が得られる。【0006】さらに、本発明によれば、"限界負荷以下"にあるプロセッサが分配されたタスクによって過負荷されることはないという利点の他に、プロセッサの負荷状態はその"高負荷しきい値"中心(指向)ないしオエイエンデドにされるという別の利点が生じる。

【0007】本発明の実施例によれば、負荷特性値には ヒステリシスが加えられ、このために、過負荷状態に入 る際の過援動が回避されるという利点が得られる。

【0008】本発明の別の実施例によれば、付加的なタスクは、その負荷状態が"migh"で段階付けられるプロ 20 セッサによっても処理され、これにより、プロセッサ毎に割付け指定される外部のクスクの数が使用可能なその 笠き 容量に向けられるという 利点が生じる。

【0009】本発明の実施例によれば、過負荷状態にあるプロセッサから分散分配すべきタスクの部分(関与成分)は負荷特性数から求められる。

【0010】本発明の実施例において、自ら処理される 負荷に対して、分配される負荷がそれに対し推定されて 加算される。これにより、推定され、実際にプロセッサ に加わる負荷が高負荷しきい値以下に低下しかつ交換技 30 体的な過負荷段階付けが零にセットされかつ保全期間が 軽過したよきようやく、プロセッサの過負荷状況が終了 したものと見なされるという利点が生じる。

【0011】本発明の有利な実施例は、その他の請求項 に記載されている。

[0012]

【 実施例】 次に本発明を図示の実施例につき図面を用いて詳細に説明する。

【0013】図1には、本発明を理解するために必要な範囲において、通信システムKの構成要素が略示されて 40 いる。これら構成要素は、加入者端末装置Tn1,…, Tnm、これら加入者装置に接続されている加入者接続終路の接続のための接続回路ユニットしTG1,…, LTGn、群プロセッサGP1,…, GPn、コオーディネーションプロセッサCPまたはコオーディネーションプロセッサの機能を引き受ける群プロセッサGP、別の交換システムに対するインタフェース装置SE、サービスユニットSU、非同期転送モードにおいて助作するマルチプロセッサAMX並びに非同期転送モードATMによって所望の加入者端末装置Tnmに対する接続路を通 50

し接続するスイッチ回路網S NB である。接続回路ユニ ットLTGn はそれぞれ、複数の加入者端末装置を統合 する。接続回路ユニットLTGn に生じる交換技術的な タスクは、その都度少なくとも1 つの群プロセッサGP i によって処理される。その際通信システムKにおいて 使用される群プロセッサGPn は実質的にすべて同形式 で構成されている。群プロセッサGPnは、マルチプレ クサAMX を介して通信システムKの引き統き処理すべ きユニット にアクセスする。 このマルチプレクサA MX に、群プロセッサGPnの他に、サービスユニットS U、スイッチ回路網SNB並びに例えばコオーディネー トプロセッサCP のよう な別のプロセッサも 接続されて いる。非同期転送モードを介してマルチプレクサAMX はとりわけ別の交換システムにアクセスこともできる。 【 0014】群プロセッサGPnは主に、接続形成およ び技統解除を引き受ける。これらはさらに、この種の交 換技術的なタスクを処理するために、これらに接続され ている接続回路ユニットLTGn の固有の特徴的な特性 に関する特性データを有している。群プロセッサGPn 間のデータ交換は、AMXを介して行われる。

4

【0015】図2には、群プロセッサGPiの、本発明にとって重要な、2、3のシステム構成要素が示されている。群プロセッサGPiは内部で、それぞれ異なったタスクを引き受ける複数のバーチャルプロセッサユニットVCPUに分割されている。"中央プロセッサユニット"CPUの計算ユニットの、その都度のマイクロプロセッサユニットVCPUに対する割り当ては、固有の割り当て方法(スケジューリング)を介して行われる。本発明との関連において、バーチャルプロセッサユニットVCPUーCallPは特別重要である。というのは、それは電話接続の交換を引き受けるからである。バーチャルプロセッサユニットVCPUーCallPは内部が、次の複数のプロセスによって構成されている:例として以下に2、3のプロセス並びにそのタスクを列記する:

ーESIS: 拡張されたシグナリングおよび相互動作サー

このEWS Xシグナリングおよび相互動作サブシステム ESISは、接続回路ユニット LTGn に属している様々の加入者端末装置Tn1,…,Tnm間のインタフェースを形成しかつ外部シグナリングシステムと内部メッセージインタフェースとの間の整合を実現する。

【 0 0 1 6 】 -ECPS: 拡張された呼び出し処理サブ システム

このサブシステムは、呼び出し経路改定、呼び出しセットアップ、呼び出しクリアダウン並びに固有のフィーチャーの処理を引き受ける。このプロセスの処理のために、ATS(Access Transaction Segment)、AS(Associator Segment) …のサービス業務のような固有のサービス業務を

(4)

特開平7-152591

要求することができる。

【0017】これらプロセスは、相互に所謂メッセージを交換する。加入者端末装置Tnmによってトリガされる、接続形成のためのプロシージャの呼び出しの接続毎に、ここのプロセス間で複数のメッセージが送出される。個別例では100より多くの通報プロシージャから成るこの通報トラヒックは、呼び出し毎に唯一の群プロセッサGPiにおいて実行される。呼び出しが分配されると、"ホーム群プロセッサ"GPiに存在するプロセスESISとECPSプロセス並びに別の交換技術的な 10プロセスとの間のメッセージがATMネットワークを介してまだ"負荷可能な"群プロセッサGPxにおいて実行される。

5

【0018】図3には、群プロセッサGPjに加えられる呼び出しCをまだ"負荷可能な"群プロセッサGPxに転送する分配模式が略示されている。

【0019】パーチャルプロセッサユニットオペレーシ ョン&メインテナンス(高優先度)VCPU-OAMH によってその都度そのタスクを処理するためのプロセッ サ時間指定されて得る、群プロセッサGPnにおいて設 20° 計企画されているロードマネージャGPL Mが、群プロ セッサの瞬時の負荷状態(群プロセッサロードステー ト)GPLS並びに固有の交換技術的な過負荷防護段を 指示する値OPL (Overload priority Level) を求め る。この固有の交換技術的な過負荷防護段OPLはその 都度、群プロセッサの負荷状態—"overload"において 求められる。群プロセッサGPnの次の負荷状態-norm al, high, overloadおよびextreme…は、群プロセッサ の中央プロセッサユニット CP Uの負荷に相応して、ロ ードマネージャGPLMによって求められる。その際群 30 プロセッサGPx の個々の負荷状態GPLS は例えば次 のように特徴付けられている:

GPLS—normal: 群プロセッサの実際負荷は、それに対して規定されている通常負荷しきい値以下である。通常負荷しきい値は例えば0.71 Erlang にある。(Erlang はトラフィック値の単位であり、その際0.71 Erlang は71パーセントの群プロセッサの実際負荷に相応する)

GPLSーhigh: 群プロセッサは、高負荷状態、すなわちその通常負荷しきい値より上方にある。この状態 40 において、群プロセッサに対する過負荷防護措置はまだ 開始されない。

GPLS-overload: 群プロセッサは過負荷状態にある。群プロセッサが処理すべきタスクは、出来る

だけ短期間の間に、過食荷されていない別の群プロセッサGPnに伝送される。過負荷しさい値は例えば、> 0.8 Erlangにある。

6

【0020】群プロセッサGPnにおいて設計企画されているロードマネージャGPLMは、負荷状態GPLSを求めることの他に、群プロセッサGPnの負荷状態ーのverloadーの期間に交換技術的な過負荷BOPLの決定も引き受ける。交換技術的な過負荷BOPLnは、群プロセッサGPnが過負荷状態にある期間には交換技術的なプロセッサおよびそれに属する周辺機器によって実施することができる過負荷防護の強度に対する尺度である。その際交換技術的な過負荷BOPLは有利には、0と6との間の段階に分割される:

一〇PL 0 防護なしを意味し、

─OP L 1 新たに到来する呼び出しの約16%が拒絶され、

-OP6 6 優先付けられた接続線路を介して別の通信システムから到来する呼び出しだけがまだ受容される。

20 【 0 0 2 1 】ここに列記した、群プロセッサGPn の負荷状態GPLS並びに交換技術的な過負荷段OPLn は、通信システムの設計に相応して任意に、精細化または大まかにすることができる。

【0022】群プロセッサGPi が負荷状態" overloa d' になければ、呼び出しはそれ以上分配されない。 し かし群プロセッサが負荷状態"overload"にあれば、0 と1との間で変動する値に基づいて新たに到来する呼び 出しの、空いている群プロセッサGPx において引き続 いて処理するために転送すべき部分が決定される。残り の群プロセッサの引き続く呼び出しに対する受容能力を 表す引き続き求めることができる値によって、通信シス テムKのこれら群プロセッサGPn の全体の負荷状態に 基づいて、概して分配することができるのかどうかが確 定される。呼び出しを分配すべきことが決定されたと き、群プロセッサの求められた値p に相応して、ECP Sプロシージャを処理するためにどの"目標群プロセッ サ"GPxが準備されるべきであるかが決定される。 【 0 0 2 3 】値q およびp はそれぞれの群プロセッサG Pnによって負荷状態GPLSおよびその固有の負荷値 a によって周所的に計算される。以下に、値p およびq を計算するための擬似コードを示す。

[0024]

【表1】

```
(5)
```

特朗平7-152591

```
PROCEDURE calc q;
        ! calculate q;
        BEGIN
             IF q=0
             THEN g:=min (1, freeGPs/overloaded GPs-0.1));
          IF myOLC.GPLS<2
          THEN BEGIN ! GP not overloaded;
            IF q<freeGPs/(overloaded:GPs+0.01) ! q too small;</pre>
            THEN q:=MIN(1, free GPs/(overloaded GPs+0.01))
            ELSE q:=MIN(q*p sum,1); !no distr. ness., slowly
       increase q
          END
          ELSE BEGIN !GP is overloaded;
           IF p sum > 1 !too much distributed;
           THEN BEGIN.
             q: =q*p sum;
             damping:=damping+1;
           END
           ELSE BEGIN !more distribution possible;
                  (myOLC.OfferedLoad>0,95 OR myOLC.OPL>0)
[0025]
```

```
特開平7-152591
                           (6)
     7
damping>2
       THEN REGIN
         q:=MIN(q*1.2,1);
         damping:=0;
     END
     ELSE damping:=damping+1;
     IF myOLC.offeredLoad<0.65 AND myOLC.OPL=0
     THEN BEGIN
      q : = MAX(0, q/1.1);
      damping:=damping+1;
     END:
   END GP is overloaded;
  END PROCEDURE calc q;
END CLASS SMAITGPL TAB;
PROCEDURE calc p;
! calculate p(i);
BEGIN
    INTEGER i;
    REAL alpha;
                  || Initializationprob. for p;
     alpha:=1/(4*(freeGPs+0.1));
     p_sum: =0;
     FOR i:=I STEP 1 UNTIL NumberOfGPs DO BEGIN
     IF the GPL TAB(i)=0
     THEN BEGIN
       IF p(l) =0 THEN p(i) :=alpha ELSE p(i) :=p(i)*1.05;
     END;
     IF the GPL TAB(1)=1
     THEN p(i) := max(0, p(i) *0.9);
     IF the GPL TAB(i)>1
     THEN p(i):=0;
     p sum:=p sum+p(i);
     END;
     IF p sum>0 THEN BEGIN (normalize p(); .
       FOR j:=1 STEP 1 UNTIL NumberOfGPs DO
        p(j):=p(j)/p sum;
 END PROCEDURE calc p;
                              Hによって処理されるプロセスである。
```

【0026】図4には、ある群プロセッサGP」において例えば局所的に発生する過負荷を処理するために呼び出されかつ処理される個々のプログラムプロシージャが示されているシーケンスがフローチャートの形で示されている。

【0027】図3の分配模式図で示されていた値pi (n)、qj並びに負荷状態GPLSjの計算は、上述 したように、群プロセッサGPjのプログラムモジュー ルロードマネージャGPLMにおいて行われる。GPL Mは、パーチャルプロセッサユニットVCPU-OAM 50

Hによって処理されるプロセスでめる。 【0028】次に、シーケンスフローチャート において 示されたステップについて説明する。 【0029】 - 負荷値a の計算: 負荷値a は、それぞれ

【0029】 一負荷値aの計算: 負荷値a は、それぞれ の群プロセッサの中央プロセッサユニットの負荷から求められる。

【0030】一群プロセッサGPsのロードステイツGPLSの決定:ロードステイツGPLSの決定のために、"推定器"の形式において持続的な過負荷状況を検出する統合スタートインジケータS、負荷平衡調整フラ

```
(7)
                                                          特開平7-152591
                                                        10
グLBF並びに例えば値0.1 が割り当てられることが
                                      *if S > Thresh and a > 高負荷しきい値+x
できるヒステリシス幅x が使用される。
                                       then GPLS: = "overload";
【0031】定量化された最GPLSの決定は、次の扱
                                       b) これまでのGPLS" high"
似コードに従って実行される:
                                       if a <通常負荷しきい値
a)これまでのGPLS" normal"
                                       then GPLS: = "normal";
if a >通常負荷しきい値+x
                                       if S > Thresh and a > 高負荷しきい値+x
then GP LS: = "high";
                                       then GPLS: = "overload";
             c)これまでのGPLS "overload"
             if LBF = true
             then a' : =a/(1-q(j)d):
             else a : =a;
             if a >高負荷しきい値またはOPL>0
             then begin
                   GPLS: = " overlast"
                     real overlast: -true:
                     if(OPL=6 since 35)
                     then GPLS: = "extrem"
             end
             else begin(ここからは真の過負荷はもはや存在しない)
             if no rejection since 6 s
             then begin
              if a <高負荷しきい値
              then begin
               GPLS: = "high"
               if a <通常負荷しきい値
               then GPLS: = "normal"
              end;
             <del>~1</del>
            else begin
                 GPLS: = " overload"
                real overload: = false:
              end:
d) これまでのGPLS = "extrem"
                                       報を収集しかつできるだけ迅速に収集された情報をシス
固有の接続ユニットLTGs によって新たな負荷トラヒ
                                       テムにおけるすべてのGPL Mに送出する。
```

ックはもはや認められない。 【0032】プログラムプロシージャ"GPLSの決

定"は実質的に、最後の秒のプロセッサの負荷値aによ って決定される。既に分配される場合、群プロセッサに 実際に加わる負荷を表す量a を介して計算される。負 40 荷値a は、次の監視期間の中央プロセッサユニット C PUに対して期待される負荷に対する、見積もりを表し ている。

【 0033】ーすべてのGPn の負荷状態に関してのす べてのGPn に対するロードマネージャの通報 このために情報分配の2つの可能性が考慮される: a) すべてのGPLMは、ロードコントロールマスタ (LOCM)と称する中央集権化されたプロセスにおけ るその局所的な付加情報(GPLS, OPL)を特定の

【0034】b) GPL M間の 'それぞれからそれぞれ に通報する'交信を用いて、それぞれのGPL Mはその 局所的な付加情報(GPLS, OPL)をシステムにお けるすべての別のGPnに分配する。

【0035】すべてのGPLSの一時記憶の短い時間間 隔の後、これらはすべてのGPnに分配されかつそこで その都度表に書き込まれる。短い時間間隔後、それぞれ の群プロセッサGPx の更新されたGPLS は群プロセ ッサ表への書き込みの準備状態にある。

【 0036】 -付加的に処理すべきタスクp(i)の決 定: その際値p(i)は、空いている群プロセッサGP (i)において処理されるべき、"ホーム群プロセッ サ"から分配分配される呼び出しこの部分である。

【 0 0 3 7 】その際値p(i)は、次の手法(ストラテ プロセッサGPxに送出する。LOCMはこれら付加情 50 ジー)に従って決定される:

(8)

れる。

特開平7-152591

11

a) GPUS(i) = "normal"

に関わるパラメータである。

p(i)は高めることができる。というのは、GP (i) においてまだ処理容量を利用することができるか らである。

[0038]b GPLS(i) = "high"

p(i)は低減される。というのは、GP(i)が著し く多くの負荷を有しているからである。

[0039]c)GPLS(i)="overload"

p(i) は零にセットされる。というのは、GP(i)が過負荷の作動状態にあるからである。

【0040】値p(i)の零調整設定の際に、空いてい る群プロセッサGP(i) 当たりの平均的な分配部分が 出力される。GP(i) が負荷状態 overload にある 限り、p(i)=0である。負荷状態が"overload"か 6" normal" または" high" に変化すると、値p (i):=1/(C*(空いているGP(x)の数)が 確定される。Cは、立ち上がり 振動フェーズにおける負 荷分配システムの過振動の低減に関する交換特有の考察

【 0041】 一分散分配すべきタスクg(j)の決定 群負荷プロセッサが負荷状態過負荷にあるとき、分散分 配すべき呼び出しの部分を指示する値g(i)の前に、 p(i)に基づいて、そもそも分配することができるか どうかが検出される。まだ正規化されていないp(n) の和が1より大きな値にあるとき、値q(j)は、その 都度のGP(j)の要求に応じて決定される。負荷値a に基づいて、q(j)を高めるべきかまたは低減すべ きかが検出される。CP(j)が負荷状態" overload" にない場合、常時、q(i)を高めることが試みられ

【 0042】a) 交換技術的な過負荷段OPL >0 また は負荷値a >0.8 +x(ただしx =0.1)である場 合、q(i)は高められる。

【0043】b) GPLS(j) = "overload"および OPL = 0 および負荷値a < 0 . 8 -x である場合、q (j)は低減される。

【0044】c)GPLS(i) = "overload"である 場合、q(i)を高めよ。

【 0045 】場合c)における値q (j) の決定は、負 荷分配への始まりに関連する。

【0046】その場合、突然の過負荷において最大の分 配を得るために、普通はq(i)=1とすべきである。 通信システムK がその出力限界において動作するとき、 q(i)は、付加的な群プロセッサGPx が過負荷状態 になることによって負荷分配を脅かすことがないように するために、q(i)は小さくなければならない。この 理由から、q(i)は、個々のp(n)の和が1より小 さい場合、q(j)は低減される。

【0047】過負荷過程での生じ得る振動を回避するた

12 ようにすると、有利である。群プロセッサGP(j)が 呼び出しを分配しようとしていることが検出された後、 負荷平衡調整フラグLBF"true"がセットされ、そう でないときは、LBF "false"がセットされる。ガー ド期間と称される保護時間間隔においては、群プロセッ サGP(j) が負荷状態"overload"にあるかもしれな いが、負荷平衡調整フラグルBF:=falseがセットさ

【 0048 】 値g(i) の新たな設定の際に、次のアル

10 ゴリズムが使用される: q(j)=0である場合、g (-j):=min(1、(空いているGPxの数/負荷 状態" overload" にあるGPs の数))。GP(i)の GPLSが"overload"になくかつq(j)<(空いて いるGPsの数/"overload"にあるGPsの数)であ れば、q(j):=min(1、(空いているGPsの 数/"overload"にあるGPs の数)がセットされる。 GP(j)が"overload"にないときであって、GP (j)が突然過負荷状態に陥った場合、負荷分配への迅 速な開始を保証するために通例はq(j)=1である。 しかし外部の過負荷を引き受ける準備があるGPsより 多くのGPs が"overload"にある場合、q(i)は、 過負荷になっていないGPs を過負荷から防護しかつひ いては負荷分配システムを損なうことがないよう にする ために、適合的に比較的小さく選択される。 【0049】呼び出しの分配は次に示すように行われ る: 呼び出しが生じると、処理すべき呼び出しに対する 直接的なインタフェースであり かつ呼び出しの本来の分 配を行うサービスマネージャS MがL BF に基づいて、 分配すべきか否かを検出する。分配すべきである場合、 生じた呼び出しを分配することができるかどうかが検査 される。分配が基本的に可能でありかつ所望される場 合、この固有の呼び出しを分配すべきであるかどうかが 判定される。このために、所定の時間間隔においてそれ まで分配された呼び出しと到来するすべての呼び出しの 数とのから成る商が形成されかつq(i)と比較され る。この商がq(i)より大きければ、この呼び出しは 分配される。例えばこれまで到来した呼び出しの数が2 0 であり、これまで分配された呼び出しの数が4 であり かつ値q(i)=0.25であれば、商4/20から、 この商がq(j)より小さいことがわかる。この場合、 呼び出しは分配される。呼び出しを分配すべきであると

定される。 [0050]

【 発明の効果】本発明によれば、プロセッサの負荷状態 の考慮に基づいて、個々のプロセッサの過負荷が、空き のある過負荷されていないプロセッサに分配されて、分 配されたタスクが、ネットワーク化されたプロセッサ内 めに、値q(j)の低減の前に、短い時間間隔だけ待つ 50 になんらの付加的な負荷変動を惹き起こすことなくしか

き、これに類似して、p(i)の値に基づいて、どの群

プロセッサGPx が呼び出しの処理を引き受けるかが判

(9)

特開平7-152591

13

もこれにより スルーコネクションディレイの充足、維持 はなんの影響を受けることがないという 利点が得られ る。

【図面の簡単な説明】

【 図1 】 通信システムの部分を示す機略図である。

【 図2 】図1 の通信システムに属する群プロセッサのプロセス処理ユニットを示す概略図である。

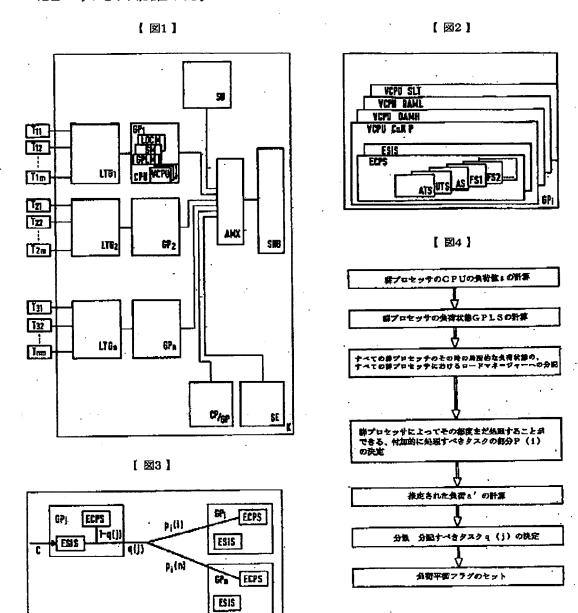
14

【 図3 】本発明の方法を説明する模式図である。

【 図4 】 シーケンスを説明するフローチャート 図である。

【符号の説明】

K 通信システム、 GP プロセッサ、 GPLS 負荷状態



(10)

特開平7-152591

フロント ページの続き

(72)発明者 ヴァルター ヘルト ドイツ連邦共和国 グレツリート イーザ ーダム 129